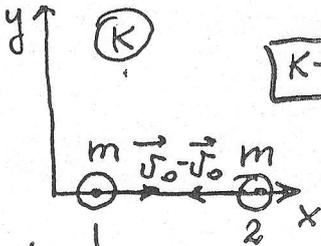


# Динамика СТВ

## I. Релятивістський імпульс

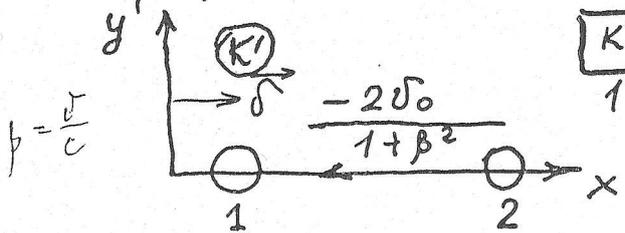
Закон збер. імп. не інваріантний до перетв. Лор.

Абс. непружний удар.



**K-СВ**: Після зіткнення кулі будуть покоїться

ЗЗУ:  $m\vec{v}_0 - m\vec{v}_0 = 0$  OK!



**K'-СВ**: пов'язана із кулею 1, в ній вона покоїться

До зіткнення:  
 $v_1' = 0$

Після зіткнення:  
 $v_1' = v_2' = -v_0$

$v_2' = -2v_0 \frac{1}{1 + \frac{v^2}{c^2}}$

Сумарний імпульс:

до зіткнення:  $-2m\vec{v}_0 \frac{1}{1 + \beta^2}$  | ЗЗУ не виконується ?

після зіткнення:  $-2m\vec{v}_0$

1. Якщо  $v \ll c$ , то сум. імп. (імп. системи) до і після зіткнення практично однакові. (ЗЗУ майже виконується).

2. Для великих  $v$  явне порушення ЗЗУ.

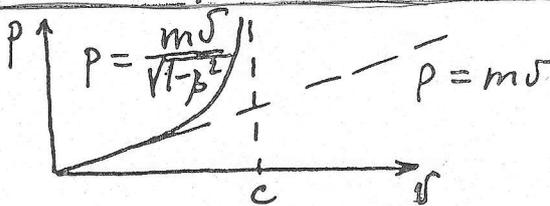
3. Треба шукати такий вираз для імп., щоб ЗЗУ був інваріантним по відношенню до перетв. Лоренца.

4. Релят. вираз для  $\vec{p}$  повинен при  $v \ll c$  переходити в ньютонівск. вигляд  $\vec{p} = m\vec{v} = m \frac{d\vec{r}}{dt}$

СРС: Можна показати, що таким умовам задовольняє вираз

$$\vec{p} = \frac{m\vec{v}}{\sqrt{1-\beta^2}} = \frac{m}{\sqrt{1-\beta^2}} \cdot \frac{d\vec{r}'}{dt} = m \frac{d\vec{r}}{d\tau}$$

$\vec{p} = m\vec{v} \cdot \gamma$



$\gamma = \frac{1}{\sqrt{1-\beta^2}}$

Коеф. Лоренца

$\tau$  - інваріант



④ Якщо  $\frac{d\tilde{t}}{\sqrt{1-\beta^2}} = dt$ , то ③

$E = mc^2 \frac{dt}{d\tilde{t}}$ ; Крім того  $E = mc^2 \gamma$

⑤  $E_{кін} = E - E_0 = mc^2(\gamma - 1)$ . Якщо  $\gamma = \frac{1}{\sqrt{1-\beta^2}}$ , то  
 При  $\beta \ll 1$   $E_{кін} = \frac{p^2}{2m} = \frac{m_0 v^2}{2}$  ( $\gamma = (1-\beta^2)^{-1/2} = 1 + \frac{1}{2}\beta^2 + \dots$ )  
 можна скористатись розкладом

⑥ Як і в клас. механіці, в СТВ ен. та імпульс адитивні:  
 $E = \sum_{i=1}^n E_i$ ;  $\vec{p} = \sum_{i=1}^n \vec{p}_i$

⑦ „Масивне” тіло, ( $m \neq 0$ ) не може рухатись із шв. світла ( $E \rightarrow \infty, \beta \rightarrow \infty$ ).

⑧ В СТВ мають місце ЗЗУ та ЗЗЕ ізольованої частинки або ізольованої системи ч-ок

⑨ Перетворення Лоренца для енергії та імп.

$E \rightarrow (E' + \beta \vec{p}'_x) \gamma$ ;  $p_x = (p'_x + \frac{\beta E'}{c^2}) \gamma$   
 $p_y \rightarrow p'_y$ ;  $p_z \rightarrow p'_z$

⑩  $E^2 - p^2 c^2 = \text{інт}$ , хога  $E \neq \text{інт}$  та  $p \neq \text{інт}$ .

⑪ Для розглянутого вище випадку абс. нерухомого удару 2-х кулі:  
 після удару: імпульс системи дорівнює нулю:

$p = \frac{m\tilde{v}}{\sqrt{1-\beta^2}} - \frac{m\tilde{v}}{\sqrt{1-\beta^2}} = 0$

Після удару кулі зупиняються, а їх повна енергія являє собою лише енергію спокою:  $E = E_0 = Mc^2$ .  
 Уз. закону збереження повної ен. при ударі маємо:

ЗЗЕ:  $M c^2 = \frac{2m c^2}{\sqrt{1-\beta^2}} \Rightarrow M \neq 2m! \quad M > 2m$

Збільшення маси при ударі дорівнює

$\Delta m = M - 2m = 2m \left( \frac{1}{\sqrt{1-\beta^2}} - 1 \right)$

В релятивістській механіці: маса не адитивна

$m \sim E_0$

4. Зв'язок між силою та прискоренням

$$\vec{F} = \frac{d\vec{p}}{dt} \quad \text{та} \quad \vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt} \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{В СТВ зберігають} \\ \text{Ньютонабські} \\ \text{свбвбвбвбвбвбв} \end{array} \right.$$

В СТВ:  $E = mc^2 \gamma$ ;  $\vec{p} = m\vec{v} \gamma$

$$\boxed{\vec{F} = \frac{d(m\vec{v} \gamma)}{dt}} = m \left[ \gamma \frac{d\vec{v}}{dt} + \vec{v} \cdot \frac{d\gamma}{dt} \right] =$$

$$= m \left[ \gamma \frac{d\vec{v}}{dt} + \vec{v} \frac{d(1 - \frac{v^2}{c^2})^{-1/2}}{dt} \right] =$$

$$= m \left[ \gamma \frac{d\vec{v}}{dt} + \vec{v} \left( -\frac{1}{2} \right) \left( 1 - \frac{v^2}{c^2} \right)^{-3/2} \left( -\frac{2\vec{v}}{c^2} \right) \frac{d\vec{v}}{dt} \right] =$$

$$= m \left( \gamma \frac{d\vec{v}}{dt} + \frac{v^2}{c^2} \gamma^3 \frac{d\vec{v}}{dt} \right) = m \left[ \gamma \vec{a} + \beta \gamma^3 (\beta \cdot \vec{a}) \right]$$

$$\vec{F} \Big|_{\vec{F} \parallel \vec{a}} = \vec{F}_{\parallel}; \quad \vec{F} \Big|_{\vec{F} \perp \vec{a}} = \vec{F}_{\perp}$$

$$\beta = \frac{v}{c}$$

1.  $\vec{F} \parallel \vec{a}$  лише у випадку, коли  $\vec{F} \perp \vec{v}$ : покажемо це в 2-му доданку (А):  
 $\beta \cdot \vec{a} \cdot \cos \alpha \cdot \beta = \beta a \cdot \cos \alpha = \beta a \cdot \sin \alpha$   
 Щоб  $\sin \alpha \cdot \vec{F} = 0$ , кедбх.  
 $\vec{a} \cdot \vec{F} = 0 \Rightarrow \vec{F} \parallel \vec{a} \Rightarrow \vec{F} = \vec{F}_{\parallel}$

2. В інших випадках (крім  $\vec{F} \perp \vec{v}$ ) до сили  $F_{\parallel}$  (складової, що паралельна  $\vec{a}$ ) додається сила  $F_{\perp}$ , що перпендикулярна  $\vec{a}$ .

$$\vec{F}_{\perp} = m \gamma^3 \beta (\beta \cdot \vec{a})$$

ця складова  $\sim \frac{v^2}{c^2}$  і при  $v \ll c$   $F_{\perp} \rightarrow 0$ .

3. Величина  $F_{\perp}$  максимальна у разі, коли  $\vec{F} \parallel \vec{v}$ .

Це викликає тим, що  $\cos \alpha \cdot \vec{v} = \cos \alpha \cdot \vec{F} = \cos \frac{\pi}{2} = 1$

4. У випадку, коли  $\vec{F} \parallel \vec{v}$  ( $\vec{F} \perp \vec{a} \Rightarrow F = F_{\perp}$ ) величина  $F_{\parallel} = 0 \Rightarrow F_{\perp} = \beta^2 \gamma^3 a \Rightarrow F = F_{\perp}$

$\vec{F} = \vec{F}_{\parallel} + \vec{F}_{\perp}$  а) Якщо  $\vec{F} \perp \vec{v}$ , то  $\vec{F} = \vec{F}_{\parallel} = m \gamma \vec{a}$

б) Якщо  $\vec{F} \parallel \vec{v}$ , то  $\vec{F} = \vec{F}_{\perp} = m \gamma^3 \beta (\beta \cdot \vec{a})$   
 висновки: 1) Незвичайне з т.з. ньютонівської механіки рівняння (А) правильно описує рух релят. частинки; вже 100 років підтверджує

2)  $\vec{a} \parallel \vec{F}$  лише тоді, коли  $\vec{F} \perp \vec{v}$ ;

3) в інших випадках (крім  $\vec{F} \perp \vec{v}$ ) до прискор. додається складова, паралельна швидкості ( $\vec{v}$ );

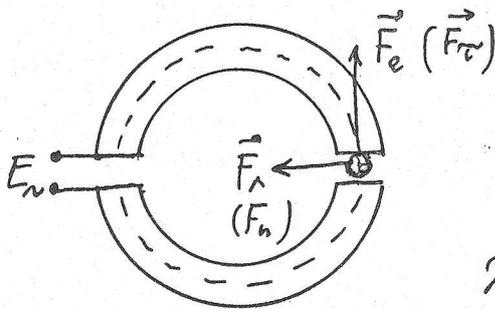
4) ця складова пропорц.  $\beta^2 = \frac{v^2}{c^2}$  і в разі  $v \ll c$  нею можна знехтувати;

5) інертність частинки по напрямку руху  $\neq$  інертності частинки, яка перпендик. до швидкості руху;  $m \neq m \gamma^3 \beta^2$ ;

6) якщо визначити інертну масу як відношення  $F/a$ , то ця величина в СТВ залежить від взаємного розташування напрямків  $\vec{F}$  та  $\vec{v}$  і тому однозначним чином її визначити не можна. Маса не є мірою інертності в СТВ.

7) єдиної міри інертності для релят. частинки не існує, оскільки окір тіла прискорюючої його сили залежить від кута між силою та швидкістю.

3. Основне рівняння динаміки в СТВ. Матвеев, ч. 4  
стор 104-106



$$\vec{F} = q(\vec{E} + [\vec{v} \times \vec{B}])$$

Експеримент дає: - зб. р. 2.

$$\frac{F_n}{a_n} = \frac{\text{const}}{(1-\beta^2)^{1/2}}; \quad \frac{F_e}{a_e} = \frac{\text{const}}{(1-\beta^2)^{3/2}}$$

Для  $v \ll c$   $\frac{F}{a} = \text{const}$  - міра інертності частинки =

$\vec{F} = \vec{F}_e + \vec{F}_n = \frac{m}{(1-\beta^2)^{3/2}} \frac{d\vec{v}}{dt} \cdot \vec{e} + \frac{m}{(1-\beta^2)^{1/2}} \cdot \frac{v^2}{R} \cdot \vec{n}$  - рівняння руху в лекції "Кінематика", Спосіб опису руху - "природний"

Було:  $\vec{a} = \frac{dv}{dt} \cdot \vec{e} + \frac{v^2}{R} \cdot \vec{n}$  В класичній механіці

$\vec{F} = m \cdot \vec{a} = m \frac{dv}{dt} \cdot \vec{e} + m \frac{v^2}{R} \cdot \vec{n}$

Було також:  $\vec{a} = \frac{dv}{dt} \cdot \vec{e} + v \cdot \frac{d\vec{e}}{dt}$

В СТВ:  $\vec{F} = \frac{d}{dt} \left[ \left( \frac{m\vec{v}}{\sqrt{1-\beta^2}} \right) \vec{e} + \frac{m\vec{v}}{\sqrt{1-\beta^2}} \frac{d\vec{e}}{dt} \right] =$

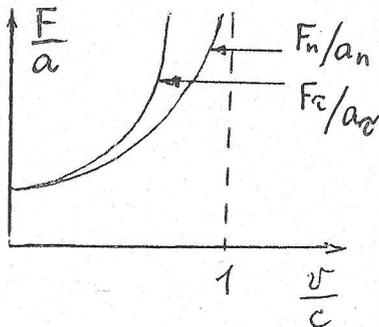
У релят. механіці:

- прискорення не збігається за напрямом з  $\vec{F}$  з циліндрами!

- відмінність інертності частинки, що рухається, уздовж швидкості і перпендикулярно до неї

Неправильно "m<sub>⊥</sub> ≠ m<sub>∥</sub>" але можна стверджувати

Рис. 2



$$= \frac{d}{dt} \left( \frac{m\vec{v}\vec{e}}{\sqrt{1-\beta^2}} \right) = \frac{d}{dt} \left( \frac{m\vec{v}}{\sqrt{1-\beta^2}} \right)$$

$$\vec{F} = \frac{d\vec{p}}{dt} \quad \text{де} \quad \vec{p} = \frac{m\vec{v}}{\sqrt{1-\beta^2}}$$

Вигляд осн. рівняння динаміки в СТВ та в клас. механіці однаковий

Але: 1)  $\vec{p}$  - релятив. імпульс  
2)  $\vec{F} \neq \vec{a}$

(5)

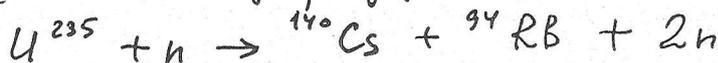
Зв'язок маси та енергії. Приклади взаємопере-  
творень енергії спокою і кінетичної енергії.

Ейнштейн (1905 р.) відкрив фіз. сенс маси, ввівши у фізику поняття енергії спокою  $E_0 = mc^2$

$$E - E_0 = E_{\text{кін}} \Rightarrow E - E_{\text{кін}} = E_0 = mc^2$$

Треба казати про «еквівалентність енергії спокою та маси».  $\equiv$  Маса тіла є міра енергії, що міститься в ньому.

Пр. 1. Реакція поділу ядер  $U^{235}$



Маса спокою  $U^{235}$  і повільного нейтрона  $>$  сум. маси спокою частинок в правій частині формули  $n$  на  $4 \cdot 10^{-28}$  кг

Цьому надлишку маси відповідає внутр. енергія

$$\Delta E = c^2 \cdot \Delta m = (3 \cdot 10^8)^2 \cdot 4 \cdot 10^{-28} \approx 4 \cdot 10^{-11} \text{ Дж}$$

Ця ен. перетворюється в кін. ен. частинок, що утворились, та в енергію ел.м. випромінювання.

$$(\Delta m / m) \sim 0.9 \cdot 10^{-3}$$

Пр. 2. Термоядерні реакції (синтез ядер) — на Сонці

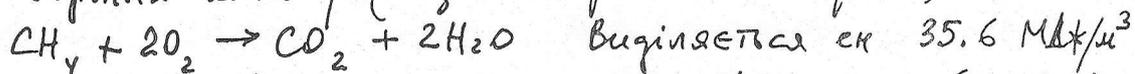


Енергія, що виділяється  $E_{\text{кін}} = 93.3 \text{ Мев}$

$$m_p = 938 \text{ Мев}; \quad m_e = 0.5 \text{ Мев} \Rightarrow (\Delta m / m) = 0.8 \cdot 10^{-2} =$$

Пр. 3. Анігіляція електрона та протона  $= 0.8\%!$   
Утворюються 2 фотона. Вся енергія спокою е та р переходить в кін. ен. фотонів.

Пр. 4. Горіння метану (газова горілка на кухні)



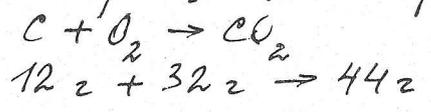
$$(\Delta m / m) = 10^{-10} \quad \text{В хім. реакціях величина } (\Delta m / m)$$

на 7-8 порядків менша, ніж в ядерних, але суть механізму виділення енергії така ж сама: енергія спокою переходить в кінетичну енергію

Маса тіла змінюється завжди, коли змінюється його внутрішня енергія. Наприклад:

- 1) при нагріванні залізного цв'язка на 200° його маса збільшується на величину  $(\Delta m/m) = 10^{-12}$
- 2) при плавленні деякої кількості льоду (який перетворюється у воду)  $(\Delta m/m) = 3.7 \cdot 10^{-12}$
- 3) При непружкому ударі 2-х частинок, маса сполученої системи частинки  $(m_{\Sigma})$  в системі центра має дорівнює  $m_{\Sigma} = m_1 + m_2 + \frac{E_{k1} + E_{k2}}{c^2}$ , тобто  $m_{\Sigma} > m_1 + m_2$

4). Згорання вуглецю в атмосфері кисню:



Вицільється тепло  $\sim 100$  ккал  $= 100 \cdot 4.2 \cdot 10^{10}$  ерг

Такій кількості енергії відповідає маса  $\Delta m$

$$\Delta m = \frac{E}{c^2} = \frac{4 \cdot 10^{12} \text{ ерг}}{9 \cdot 10^{20} \text{ см}^2/\text{с}^2} \sim 0.5 \cdot 10^{-8}$$

$$\frac{\Delta m}{m} = \frac{0.5 \cdot 10^{-8}}{44} \sim 10^{-10}$$

5) Ен. сполученої тіла або системи зв'язаних взаємодіючих частинок (молекул, атомів, нуклонів тощо) не дорівнює сумі власних енергій  $m_i c^2$  всіх частинок, які входять в цю систему, у вільному стані.

Для розщеплення такої системи на її складові частини необхідно здійснити велику роботу  $A$  проти сил зв'язку. У зв'язку збереження енергії

$$\sum_{i=1}^N m_i c^2 = E_0 + A \text{ або } E_0 = \sum_{i=1}^N m_i c^2 - \Delta E$$

де  $\Delta E = A > 0$  - енергія зв'язку системи

Відповідно, маса  $M$  системи менша за суму мас всіх частинок цієї системи у вільному стані

$$\Delta m = M - \sum_{i=1}^N m_i = - \frac{\Delta E}{c^2} < 0.$$

# Сучасні уявлення про масу

Л.Б. Окунь Усп. физ. наук  
1989, т. 158, №3, с. 511  
2000, т. 170, №12, с. 1364

1. М. - є лоренцовий інваріант
2. М. ізольованої системи зберігається із часом
3. М. не адитивна

Ен. та імпульс адитивні. Сумарна ен. (E) двох вільних тіл дорівнює сумі їх енергій  $E = E_1 + E_2$

Аналогічно  $\vec{p} = \vec{p}_1 + \vec{p}_2$ . Крім того,  $E^2 - c^2 p^2 = m^2 c^4$

$$m^2 = \frac{E^2}{c^4} - \frac{\vec{p}^2}{c^2} = \text{інв}$$

$$m^2 = \frac{(E_1 + E_2)^2}{c^4} - \frac{(\vec{p}_1 + \vec{p}_2)^2}{c^2} = \frac{(E_1 + E_2)^2}{c^4} - \frac{p_1^2 + 2\vec{p}_1 \vec{p}_2 + p_2^2}{c^2}$$

$$= \frac{(E_1 + E_2)^2}{c^4} - \frac{1}{c^2} (p_1^2 + p_2^2 + 2 \frac{E_1 \cdot E_2}{c^4} \vec{v}_1 \cdot \vec{v}_2) \neq (m_1 + m_2)^2$$

$\vec{p} = \frac{E}{c^2} \vec{v}$

Сумарна маса виявляється залежною від кута між  $\vec{p}_1$  та  $\vec{p}_2$ . Маса системи із 2-х частинок з ен. E у кожній з них дорівнює  $m_{\uparrow} = \frac{2E}{c^2}$ , якщо вони летять в протилежні напрямки

$m_{\uparrow} = 0$ , якщо частинки летять в одну сторону.

Якщо  $v \ll c$ , то  $m_1 + m_2 \approx m$

4. У Ньютона теж  $m \neq m(v)$ . Чим відрізняється трактування маси в СТВ та в клас. механіці? В СТВ:

а) існують безмасові частинки; б)  $m_1 + m_2 \neq m$  М. - не адитивна

Савельев, з 69

4-вимірний вектор енергії - 9.  
Матвеев, с. 73-75 ілюстрація

1. 3-вимірний простір (евклідові пр-р):

$\vec{A}$  - будь-який вектор

$|\vec{A}|^2 = A_x^2 + A_y^2 + A_z^2 = \text{inv}$  (компоненти вектора при повороті СК перетворюються по тим же законам, що і координати).

2. 4-вимірний простір (Мінковськ.)

По аналогії із 3-хвм. простором під 4-вимірним вектором розуміють сукупність 4-х величин:

$a_t, a_x, a_y, a_z$ , які перетворюються по тим же формулам, що і  $ct, x, y, z$  у перетвореннях Лоренца для коорд. і часу

Квадрат такого 4-вектора визначається як  $a_t^2 - a_x^2 - a_y^2 - a_z^2 = \text{inv}$

3. Виберемо сукупність таких величин:  $E/c, p_x, p_y, p_z$  (1)

Так само, як і за визначенням:

$$\left(\frac{E}{c}\right)^2 - p_x^2 - p_y^2 - p_z^2 = \text{inv} = m^2 c^2$$

Цей  $\text{inv}$  пов'язаний з формулою

$$E = c \sqrt{p^2 + m^2 c^2}$$

Це формула є наслідком твердження, що сукупність величин (1) утворює 4-вектор

# Чотири-вектор простору-часу.

11.

3-вектор:  $\vec{r}(x, y, z)$

4-вектор:  $\vec{s}(x, y, z, ict)$  характеризує простір-час як одне ціле

Простір і час пов'язані між собою:

$$t = \frac{t' + \left(\frac{v}{c^2}\right) \cdot x'}{\sqrt{1-\beta^2}}$$

(1908 р.)

4-вимірний простір ввів Герман Мінковський

Положення МТ в кожний момент часу визначається 4-ма коорд.:  $x, y, z, t$  ( $t \rightarrow ct$  або  $t \rightarrow ict$ ).

Точка в 4-вимірному просторі наз. світловою точкою  
Рух МТ в 4-вимірн. просторі-часі зображається світловою лінією

Відстань у 4-вимірн. пр.-часі наз. подіями  
Відстань між 2-ма подіями (світловими точками) є 4-вимірний вектор переміщення -  $\Delta \vec{s}$

$$\begin{aligned} \text{(A)} \quad \Delta S^2 &= (x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2 + (z_2 - z_1)^2 - c^2 \Delta t^2 = \\ &= \Delta l^2 - c^2 \Delta t^2 \quad \text{де } \Delta l = \sqrt{\Delta x^2 + \Delta y^2 + \Delta z^2} \end{aligned}$$

По Лоренцу:  $\Delta l = i \nu \Delta t$ ;  $\Delta t = i \nu$ .

По СТБ:  $\Delta l = \Delta l_0 \sqrt{1-\beta^2}$ ;  $\Delta t = \Delta t_0 / \sqrt{1-\beta^2}$

Можна (треба!) показати, що  $\Delta S^2 = \Delta S'^2 = i \nu^2$

хоча  $\Delta l \neq i \nu$ ;  $\Delta t \neq i \nu$   
 $\Delta S^2$  - (просторово-часовий інтервал)<sup>2</sup> є інваріантом

Савельєв  
с. 228-231

Куперук та інші  
с. 198-200

Матвеев  
с. 78-79

Доведемо те, що  $\Delta S^2 = i \nu^2$ :

Скористаємось формулами

$$\Delta x = \frac{\Delta x' + v \cdot \Delta t'}{\sqrt{1-\beta^2}}$$

$$\Delta y = \Delta y'; \quad \Delta z = \Delta z'; \quad \Delta t = \frac{\Delta t' + \frac{v}{c^2} \cdot \Delta x'}{\sqrt{1-\beta^2}}$$

Підставимо ці вирази в (A):

$$\Delta S^2 = \Delta x^2 + \Delta y^2 + \Delta z^2 - c^2 \Delta t^2 = \frac{1}{1-\beta^2} (\Delta x'^2 + 2v \cdot \Delta t' \cdot \Delta x' + v^2 \Delta t'^2$$

$$+ \Delta z'^2 + \Delta y'^2 - c^2 \cdot \frac{1}{1-\beta^2} (\Delta t'^2 + 2 \frac{v}{c^2} \Delta x' \Delta t' + \frac{v^2}{c^2} \Delta x'^2) =$$

$$= \Delta x'^2 \left( \frac{1}{1-\beta^2} - \frac{1}{1-\beta^2} \cdot \frac{v^2}{c^2} \right) + \Delta y'^2 + \Delta z'^2 - c^2 \Delta t'^2 \left( \frac{1}{1-\beta^2} - \frac{1}{1-\beta^2} \frac{v^2}{c^2} \right) =$$

## Три типи інтервалів:

12.

1. Просторовопорядковий інтервал:  $\Delta S^2 > 0 \Rightarrow$   
Події в двох світових точках не можуть бути зв'язані причинно. Тоді  $\Delta l > ct \Rightarrow \Delta S^2 > 0$ .  
З того, що  $\Delta S^2 = \Delta S'^2$ , випливає, що в усіх ІСВ ці події не мають причинно-наслідкового зв'язку: ці події ніяк не можуть впливати одна на одну  $\equiv$  не існує способу передати взаємодію (інформ.) із швидкістю  $>$  шв. світла  $c \equiv$  події, розділені таким інтервалом, ні в одній із СВ не можуть бути просторово суміщеними. Але завжди можна знайти таку СВ, в якій ці події відбуваються одночасно ( $\Delta t = 0$ ).

2. Часопорядковий інтервал:  $\Delta S^2 < 0 \Rightarrow$   
Для подій, які зв'язані причинним зв'язком, можна завжди знайти таку ІСВ, в якій події відбуваються в одній і тій же самій точці простору в послідовні проміжки часу:  $\Delta l = 0$ ;  $\Delta S^2 = -c^2 \Delta t^2 < 0$ . Не існує такої СВ, в якій ці дві події відбувалися б одночасно: тоді мало б бути  $\Delta t = 0 \Rightarrow \Delta S^2 = \Delta l^2 > 0$ , що суперечить умові  $\Delta S^2 < 0$ !

3. Нульовий інтервал:  $\Delta S^2 = 0 \Rightarrow$   
 $\Delta l = ct$ : таким інтервал існує між подіями, які зв'язані між собою взаємодією, що передається із швидкістю світла.

Події, зв'язані між собою причинно-наслідковим зв'язком, можуть бути розділені лише часопорядковим або нульовим інтервалами.

Події, які відбуваються з однією і тією ж самою частинкою ( $m \neq 0$ ), можуть бути розділені лише часопорядковим інтервалом.

Відстань  $\Delta l$  між точками, в яких відбуваються події, розділені просторовопорядковим інтервалом, перевищує величину  $c \cdot \Delta t$ . Тому ці події ніяк не можуть впливати одна на іншу, тобто не можуть бути причинно зв'язаними. Це випливає з того, що швидкість передачі інформації не може перевищувати шв. світла  $c$ .