

Рух в електричному та магнітному полі

МатВЕС6, Тл. 12

І.

$$\vec{F}_k = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{q_1 \cdot q_2}{r^2} \frac{\vec{r}}{r}$$

сила Кулона
(закон Кулона)

$$\vec{E} = \frac{\vec{F}}{q}$$

- напруженість ел. поля

$$\varphi_1 = \frac{A_{100}}{f}$$

- потенціал ел. поля

$$\varphi = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Q}{r}$$

Рівнення руху
в електр. полі

$$\vec{m}\vec{a} = q\vec{E}$$

$$W_u = q \cdot \varphi$$

- потенц. енергія відомості
заряду q з даним полем

$$F_x = -\frac{\partial W_u}{\partial x} = -q \frac{\partial \varphi}{\partial x}$$

Рух зарядів в магнітному полі:

В - індукція магн. поля (сила x -ка)

Сила Лоренца $\vec{F}_l = q [\vec{v} \vec{B}]$

$$\vec{F}_l \perp \vec{v} !! \quad (\vec{F}_l \perp d\vec{r})$$

Робота магн. сили Лоренца $dA_m = \vec{F}_l \cdot d\vec{r} = 0$

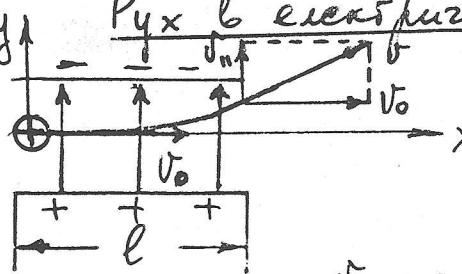
Магн. сила (сила Лоренца) не змінює

кінет. ен. заряду \equiv не змінює модуль швидкості, а змінює лише напрям швидкості.

Рівнення руху електр. заряду

$$m \frac{d\vec{v}}{dt} = q (\vec{E} + [\vec{v} \vec{B}])$$

Рух в електричному однорідному полі



$$a_x = \frac{dV_x}{dt} = 0 \Leftrightarrow V_x = V_0 = \text{const}$$

$$a_y = \frac{dV_y}{dt} = \frac{eE}{m}$$

$$V_{11} = a_y \cdot t = \frac{eE}{m} \cdot t = \frac{eEl}{mV_0}$$

Закон збереження енергії при рухі
в електричному полі

$$\frac{mv^2}{2} + eU = \text{const} \quad (E_k + W_n = \text{const})$$

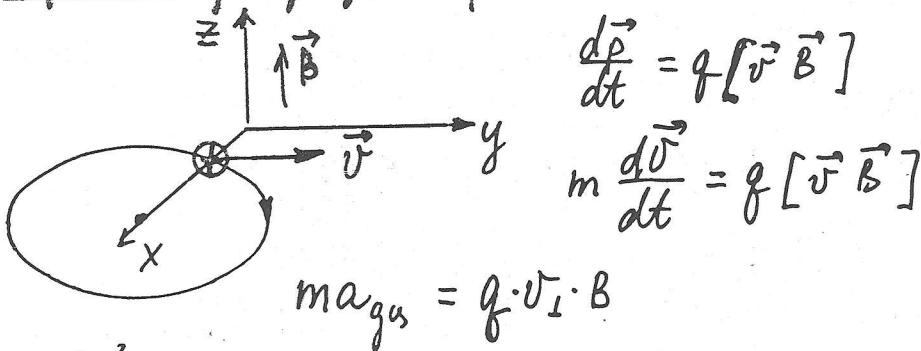
U - різниця потенціалів $U_{12} = \varphi_1 - \varphi_2$

Дов $U = 1 \text{ В}$ та $q = -1.6 \cdot 10^{-19} \text{ Кл}$

$$\frac{mv^2}{2} = eU \Rightarrow v = \sqrt{\frac{2eU}{m}} = 600 \frac{\text{км}}{\text{с}}$$

Рух електрона
з зарядом - рух
релативістичний

Рух в однорідному магніт. полі



$$m\omega^2 r = qvB$$

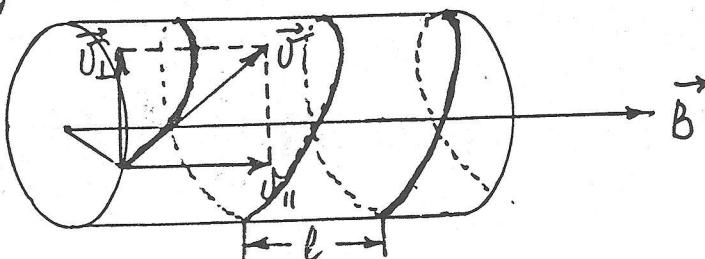
$$\frac{mv_\perp^2}{R} = qv_\perp B \Rightarrow R = \frac{mv_\perp}{qvB} = \frac{v_\perp}{\frac{q}{m} \cdot B} \sim \frac{1}{B}; R \sim \frac{1}{B}$$

Якщо ел.
частинка -
електрон,
то $q = e$.

$$T = \frac{2\pi R}{v_\perp} = \frac{2\pi}{v_\perp} \cdot \frac{v_\perp}{\frac{e}{m} B} = \frac{2\pi}{\frac{e}{m} B} \sim \frac{1}{B}$$

$$\text{кутова частота обертання } \omega = \frac{2\pi}{T} = \frac{eB}{m} \sim B$$

Напрям обертання залежить від знаку зареду. Для негативного зареду (ел-к) напрямки \vec{B} та $\vec{\omega}$ зб'єднані правилом правої руки.



Частинка вітає
в ел. полі $\frac{mv_\perp}{qB}$
кутами $\frac{qB}{m} \cdot \frac{1}{B}$

$$\text{Рух по спіралі, крок якої } l = v_{\parallel} \cdot T = \\ = \frac{2\pi U_{II}}{\frac{e}{m} \cdot B} = \frac{2\pi U_{II}}{\omega}$$

Изложите:Гирохронизму частота

$$B = 10 \text{ кГц}$$

$$\text{Для: } \omega = \frac{eB}{mc} \approx \frac{(5 \cdot 10^{-10}) \cdot 10^4}{10^{-27} \cdot 3 \cdot 10^10} \text{ с}^{-1} \approx$$

$$\approx \frac{5 \cdot 10^{-6}}{3 \cdot 10^{-17}} \text{ с}^{-1} \approx 2 \cdot 10^{11} \text{ Гц}$$

$$f_u = \frac{\omega}{2\pi} \approx 3 \cdot 10^{10} \text{ Гц} = 30 \text{ ГГц}$$

$$\lambda_u = \frac{c}{f_u} \approx \frac{3 \cdot 10^{10}}{3 \cdot 10^{10}} \text{ см} = 1 \text{ см}$$

$$\text{Для протона: } \frac{m_p}{mc} = \frac{1836}{1}$$

$$\omega_p = \frac{mc}{m_p} \cdot \omega_e \approx 10^8 \text{ Гц}$$

Направок обертания протонетний ($q_e = -q_p$)

Гирохронизм радиус

$$v = 10^8 \text{ см/с}, \quad B = 10 \text{ кГц}$$

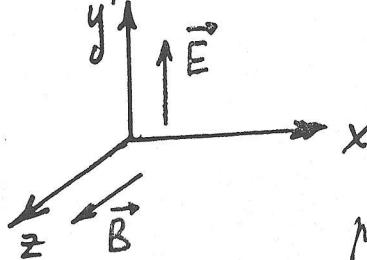
$$R = \frac{v}{\omega} \approx \frac{10^8}{2 \cdot 10^{11}} \text{ см} \approx 5 \cdot 10^{-4} \text{ см} = 5 \text{ мкм}$$

Для протона - б 1836 раз длинний:

$$R \approx (5 \cdot 10^{-4}) \cdot (2 \cdot 10^3) \text{ см} \approx 1 \text{ см}$$

Дрейф заряджених частинок в схрещених ел. і магнітному полях

Припускаємо, що:

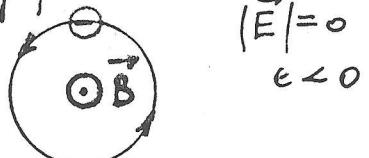


$$\vec{E} \perp \vec{B}$$

1) Величина поля така, що радіус кривизни траєкторії частинки (R) \ll лін. обр.

руху, тобто поле $|\vec{B}|$ велике, тобто частинка в одн. руці здійснює велику кількість обертів.

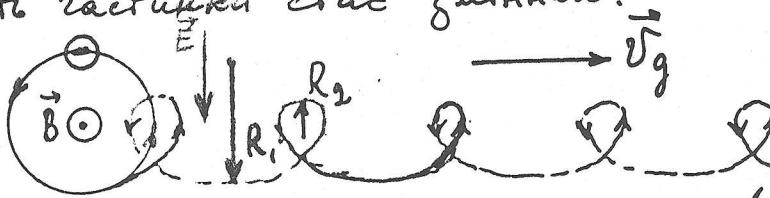
a) У відсутності ел. поля



$$|\vec{E}| = 0$$

$$e < 0$$

б) При наявності ел. поля $\vec{E} \perp \vec{B}$ швидкість частинки стає змінною:



швидкість зростає, а радіус кривизни (R_1) збільшується (ніжки півкола). Коли частинка зміщується в напрямі, протилежному дії ел. поля, - навпаки.

Рух з таким радіусом кривизни відбувається на меншій ділянці траєкторії, що результатом за один повний оберт частинка зміщується в напрямі, навпаки до елекгр., так і до магнітного поля. Цей рух наз. дрейфом.

Дрейф можна уявити собі як рух по колу навколо центру, який змішується з шв. \vec{V}_g .

Можна показати (див. Іллібєєв, с. 240),

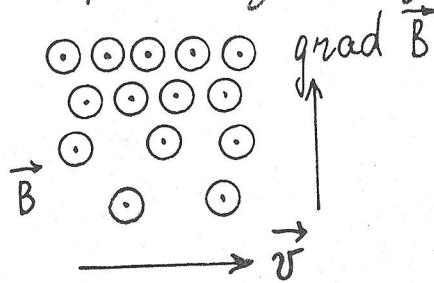
$$\text{що } |\vec{V}_g| = B^{-2} \cdot |\vec{E} \cdot \vec{B}| = \frac{E}{B}$$

За напрямом $\vec{V}_g \perp \vec{B}$ та $\vec{V}_g \perp \vec{E}$

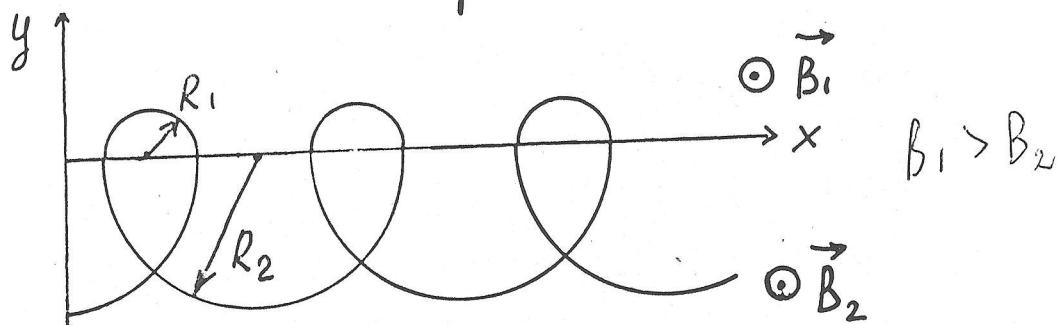
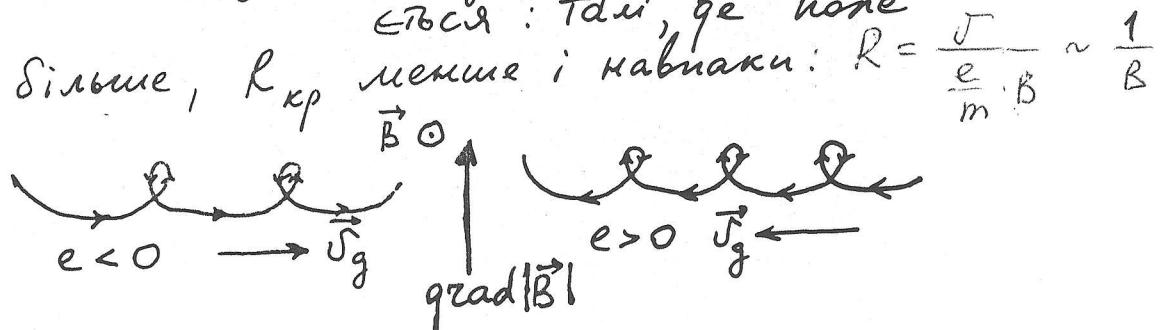
{ Величина V_g не залежить від m, q , знаку заряду

Наприклад, яка складається із преснів і ел. пол., рухається у відповідності з показаним електрично!

Дрейф у неоднорідному магнітному полі



Через неоднорідність магн. поля рухує кривизни траєкторії.
міг час руху змінюється: Так, як поле більше, R_{kp} менше і навпаки: $R = \frac{mv}{eB} \sim \frac{1}{B}$



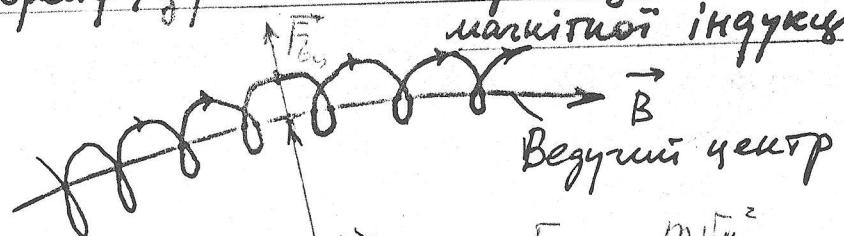
$$U_g = \frac{2}{\pi} \vartheta \left(\frac{B_1 - B_2}{B_1 + B_2} \right)$$

Для невеликих $\text{grad } B$ (зміна $|B|$ на відрстапах $\sim R_{kp}$ мала порівняно з $|B|$).
 $B_1 > B_2$.

$$U_g = \frac{E_k}{eB^2} \cdot \frac{\partial B}{\partial y}, \text{ де } E_k = \frac{mv^2}{2}$$

$$\vec{U}_g = \frac{E_k}{eB^2} \left[\frac{\partial}{\partial y} \times \text{grad } \vec{B} \right]$$

Дрейф, зумовлений кривизною лінії магнітної індукції



$$E_{eq} = \frac{F_B q}{c}$$

Рух частинки під дією
сил електричного поля E_{eq} та \vec{B}

$$F_B q = \frac{mv^2}{R} = e E_{eq}$$

$$U_g = \frac{E_{eq}}{B} = \frac{mv^2}{eBR} = \frac{v^2}{WR}$$

Магнітний момент зарядженої

5

Для ковалентного супруму частинки
Силово У магн. мом $M = \gamma \cdot S$
де S - вектор, який обтікає супрум.

Для частинки: $M = \frac{1}{2} I \cdot \pi R^2$

$$T = \frac{2\pi R}{v_{\perp}} ; \quad R = \frac{v_{\perp}}{mB} \leftarrow (\text{губ. вимір})$$

$$\text{Тоді } M = \frac{mv_{\perp}^2}{2B} = \frac{E_{K\perp}}{B}$$

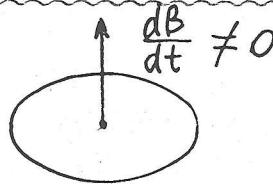
де $E_{K\perp}$ - кін. ен., яка відповідає складовій шв. в перпен. до B вимірі.

Адіабатична інваріантність магн. мом.

1) Адіабатичне \equiv навільне;

2) інваріантність \equiv збереження значення в м. колах, які навільно змінюються або в гасі, або в просторі.

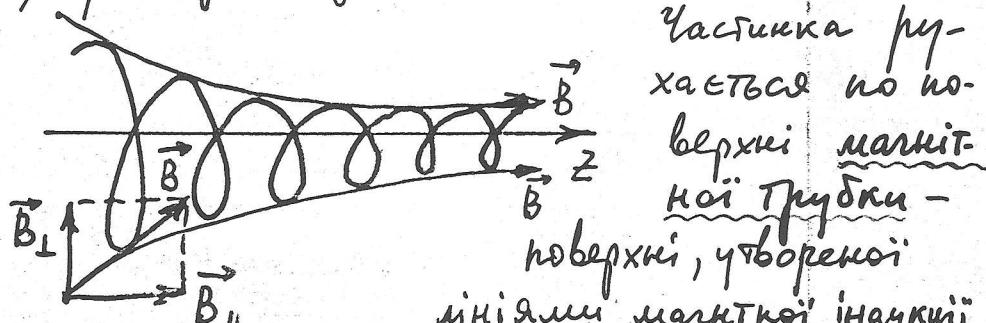
a) Зміна м. кола в гасі



Можна показати (губ. Марбес, с. 243), що

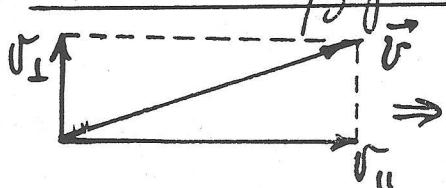
$$M = \text{const}$$

b) Просторова зміна магн. кола



Дж. Марбес, с. 224-225: $M = \text{const}$

Магнітне дзеркало



$$1) |\vec{v}| = \text{const} \quad 2) M = \text{const}; \quad M = \frac{mv_{\perp}}{2B}$$

$$3) v_{\perp} \uparrow, \text{ а } v_{\parallel} \downarrow$$

Частинка гальмується

інш. частинка змінила v_{\parallel} на 0 ,

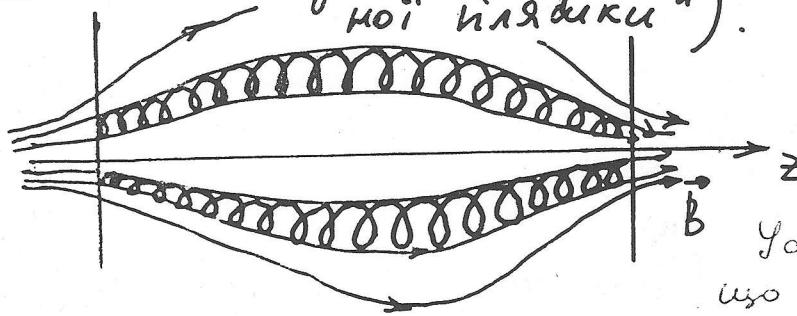
$$B \uparrow \Rightarrow v_{\perp}$$

Рух частинки відбувається в області зро-
тального магнітного поля.

Інваріантність час-
тини зберігається при
зміні v_{\parallel} .

$$v_{\parallel} \downarrow$$

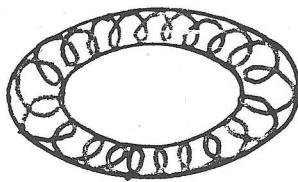
Магнітні ловушки ("Пробки магнітної підліски")



Пробки використовуються в керованому термоядерному синтезі - тривалий (вічний) час).

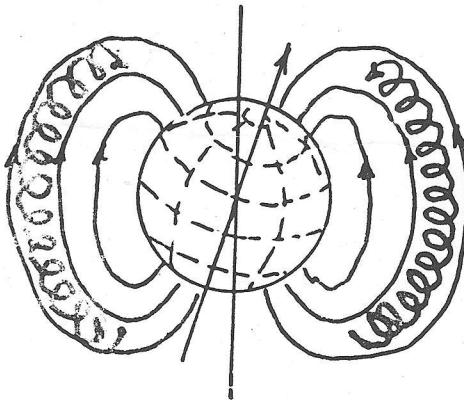
Ускладнені зразки це яко гасники відхиляють від содових.

"Токомах"



Тороїдальне магнітне поле утримує заряджену частинку.

Радіаційні пояси Землі



Більші поясів Землі відбувається згущення магнітних силових ліній Тобто - підвищення B . На поясах - ефект магнітних дзеркал.

1. Елементи електронної оптики

(електронне дзеркало, захисні та фокусування ел-кого променя, електронний мікроскоп, магнітне фокусування)

2. Лінійний резонансний прискорювач

3. Циклотрон

4. Електростатичний генератор

5. Рух заряджених частинок у змінних електричному та магн. полях

6. Циклотронний резонанс